

气力离心组合式小麦精量排种器设计与试验

侯加林¹ 马端旭^{1,2} 李慧² 张智龙¹ 周纪磊² 史嵩²

(1. 山东农业大学机械与电子工程学院, 泰安 271018; 2. 山东省农业机械科学研究院, 济南 250100)

摘要: 针对传统小麦播种以无序种流、不定量排出的方式存在脉动性高、均匀性差的问题,设计了一种气力离心组合式小麦精量排种器,采用气力充种和离心清种的方式,种子有序均匀排出。对排种器的关键参数进行设计,建立充种和排种过程的动力学模型,确定充种角和落种角的初始范围。利用气固耦合仿真分析方法 DEM-CFD 进行排种器单因素试验,仿真结果表明,当充种角范围进一步缩小为 $36^\circ \sim 56^\circ$ 时,其携种性能较好;落种角范围进一步缩小为 $43^\circ \sim 63^\circ$ 时,其排种性能较好。在此基础上,以充种角、落种角、排种盘转速为试验因素,以漏播率、重播率、直线落种率为响应指标,进行正交旋转组合试验。试验结果表明,当充种角为 47.75° 、落种角为 52.48° 、转速为 635.5 r/min 时,排种器工作性能最优,此时,漏播率为 2.78%、重播率为 3.73%、直线落种率为 93.46%,验证试验结果与优化结果基本一致。田间试验结果表明,当设置排种盘型孔内侧面充种角为 47.8° 、下侧面落种角为 52.5° 、排种盘转速在 $552 \sim 800\text{ r/min}$ 范围内时,漏播率低于 8.9%、重播率低于 4.3%、排种合格率高于 88.6%,符合小麦精量播种要求。

关键词: 小麦精量排种器; 气力离心组合式; DEM-CFD; 正交试验

中图分类号: S223.2⁺³ 文献标识码: A 文章编号: 1000-1298(2023)10-0035-11

OSID: 

Design and Experiment of Pneumatic Centrifugal Combined Precision Seed Metering Device for Wheat

HOU Jialin¹ MA Duanxu^{1,2} LI Hui² ZHANG Zhilong¹ ZHOU Jilei² SHI Song²

(1. College of Mechanical and Electronic Engineering, Shandong Agricultural University, Taian 271018, China
2. Shandong Academy of Agricultural Machinery, Ji'nan 250100, China)

Abstract: Aiming at the problems of high pulsation and poor uniformity for the wheat seeding method with disorderly seed flow and variable discharge, a pneumatic centrifugal combined precision seed metering device for wheat was designed. The pneumatic seed filling and centrifugal seed cleaning method were used in the seeder to make seeds in an orderly and uniformly flow. The key parameters were designed firstly. Then, the kinematics of the seed filling and seed dropping processes were modeled and the initial range of filling and dropping angles were determined. Finally, the orthogonal rotational combination test was conducted by using the gas-solid coupled simulation method DEM-CFD. The results showed that when the seed filling angle range was further reduced to $36^\circ \sim 56^\circ$, the seeder had better seed carrying performance. Meanwhile, when the seed dropping angle range was further reduced to $43^\circ \sim 63^\circ$, the seeder had better discharge performance. On the basis of that, a laboratory test was carried out. The seed filling angle, seed dropping angle and seed disc speed were taken as the test factors and the missed seeding rate, replay rate and straight line seed drop rate were taken as the indexes. The results showed that the seeder had a good performance when the seed filling angle was 47.75° , the seed dropping angle was 52.48° , and the rotational speed was 635.5 r/min . At this time, the rate of missed seeding rate was 2.78%, the replay rate was 3.73% and the straight line seed drop rate was 93.46%. The results of the validation tests were in general agreement with the optimization results. The field test results showed that when the seed filling angle of the inner side of the seed tray was 47.8° and the seed

收稿日期: 2023-03-22 修回日期: 2023-07-13

基金项目: 山东省重点研发计划(重大科技创新工程)项目(2021CXG010813、2022CXGC020703)、山东省重点研发计划(科技示范工程)项目(2022SFGC0203)、山东省自然科学基金面上项目(ZR2022ME045)和山东省农业科学院科技创新工程项目(CXGC2022A31)

作者简介: 侯加林(1963—),男,教授,博士生导师,主要从事智能农业装备研究,E-mail: jlhou@sdau.edu.cn

通信作者: 史嵩(1986—),男,工程师,博士,主要从事农业机械装备研究,E-mail: shisongfox@163.com

drop angle of the lower side was 52.5° , and the speed of the seed tray was in the range of $552 \sim 800 \text{ r/min}$, the sowing leakage rate was lower than 8.9%, the reseeding rate was lower than 4.3%, and the seeding pass rate was higher than 88.6%, which met the requirements of precision sowing of wheat.

Key words: wheat precision seed metering device; combined pneumatic centrifugal; DEM – CFD; orthogonal test

0 引言

小麦立体匀播技术株距均匀、种子分布合理,可以均衡占有农田土地资源和自然光热资源,能充分发挥小麦单株分蘖能力,是目前小麦节种、高产机械化种植的方向。由于小麦立体匀播要求种子流定量、均匀、有序,因此对播种机核心部件排种器提出了更高的要求^[1-2]。

目前小麦排种器主要有机械式和气力式两种。机械式排种器(以槽轮式为主)结构简单,加工成本低,但多数采用条播的形式,播种均匀性差。曹成茂等^[3]通过在排种盘上均匀分布多个种槽实现多行同时作业;王英博等^[4-5]设计一种射播排种器,通过高速旋转的叶片对送种轮排出的种子进行加速,使种子以较高的速度射入田间;何丽楠等^[6]设计一种螺旋槽式排种器改善外槽轮排种器播种不均匀的问题。气力式排种装置主要以中央气送集排式为主,种群在气流作用下先输送到集中分配器腔室内,然后再分配到各个末端排种口,能够实现宽幅、定量作业,作业效率高。国外学者^[7-10]通过分析种子运动轨迹完善分配器结构,提高分配性能。张晓辉等^[11]对集中定量排种分配系统进行理论研究和仿真分析,提高分配均匀性;雷小龙等^[12-13]设计一种倾斜锥孔轮式供种装置,并通过耦合仿真模拟分析,优化集排器结构,有效提高充种和供种性能;王磊等^[14-17]通过对匀种涡轮、混种部件、穹顶状分配装置和具有等宽多边形槽齿轮的供种装置等关键部件进行设计,提高供种稳定性和排量一致性;王宝山等^[18]通过对型孔轮设计来解决充种稳定性差、易卡种的问题。以上研究均可提高小麦播种均匀性,但种子依旧呈无序种流的条播方式排出,在田间难以形成有序均匀的麦种分布,无法最大限度的发挥小麦单株分蘖能力。

基于上述问题,本文设计一种气力离心组合式小麦精量排种器,采用气力充种和离心清种的方式,对集中气力输送式排种装置排出的种子流进行有序、均匀排列。充种时由导种槽引流种子,型孔内侧面辅助种子进入,排种时由型孔下侧面引导种子滑落。建立充种和排种过程中的动力学模型,研究型孔内侧面充种角和下侧面落种角对排种器工作性能

的影响。通过理论计算和 DEM – CFD 数值分析,确定排种器主要结构参数,并进行台架试验和田间试验对其工作性能加以验证。

1 排种器整体结构与工作过程

1.1 排种器结构设计

气力离心组合式小麦精量排种器结构如图 1 所示,主要由电机、前壳体、隔板、排种盘、后壳体、底座等部件组成。排种器由伺服电机驱动,可根据作业需求精确控制转速。

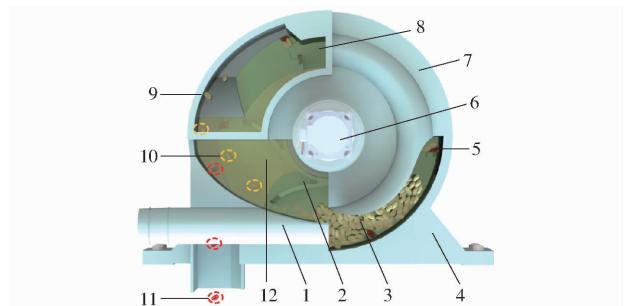


图 1 气力离心组合式小麦精量排种器结构示意图

Fig. 1 Schematic of structure of pneumatic centrifugal combined precision seed metering device for wheat

- 1. 充种管道
- 2. 排种盘
- 3. 充种区种群
- 4. 底座
- 5. 目标种子
- 6. 电机
- 7. 外壳
- 8. 观察窗
- 9. 被清除的多余种子
- 10. 重回充种区的种子
- 11. 呈有序流排出的种子
- 12. 隔板

1.2 排种器工作过程

如图 2 所示,整个工作过程可分为 4 个阶段:充种阶段、护种阶段、清种阶段、排种阶段。在气力作

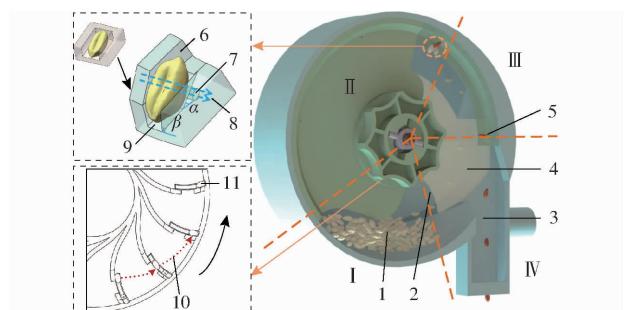


图 2 工作过程示意图

Fig. 2 Schematic of working process

- 1. 充种区
- 2. 回流区
- 3. 排种区
- 4. 隔板
- 5. 种子初始下落位置
- 6. 上挡板
- 7. 通孔
- 8. 正压气流
- 9. 型孔
- 10. 引导充种状态
- 11. 稳定夹持状态
- I. 充种阶段
- II. 护种阶段
- III. 清种阶段
- IV. 排种阶段

用下, 小麦种子经充种管道进入到腔室落至充种区, 在型孔夹持力、挡板托持力和通孔气流压附力作用下完成充种。根据种子不同的运动姿态, 可将充种过程分为引导充种和稳定夹持两个阶段。引导充种: 排种盘经过充种区时, 种子沿着导种槽弧线流向型孔; 稳定夹持: 目标种子脱离种群后, 稳定的压附在型孔内, 跟随排种盘运动。隔板将内部腔室划分为回流区和排种区, 在清种作业时, 多余种子在离心力的作用下被清掉, 顺着回流区再次回到充种区, 未被清除的目标种子到达排种区后排出, 种子呈有序流动、均匀排列。

本文所设计排种器在取种时, 改传统平卧姿态为仰卧。目标种子在气流压附力作用下, 可稳定的压附在型孔内, 避免被离心作用误清除。充种角 α 会影响种子在型孔内的夹持姿态, 充种角 α 越大, 种子所受压附力沿排种盘径向的分力越大, 在清种作业时种子受力更牢靠; 但充种角 α 越大表明型孔内侧面越陡, 种子进入型孔的难度增加, 充种效果会有所降低。落种角 β 对排种质量有较大的影响, 当落种角 β 越小, 型孔下侧面较为平缓, 种子经过落种区时能顺利滑下; 但落种角 β 越小表明型孔内充种空间越大, 易夹住两粒甚至多粒种子, 种间相互影响, 不利于播种均匀性。因此, 通过对排种器工作过程进行分析, 确定符合工作性能需求的充种角 α 和落种角 β 。

2 关键部件参数设计

2.1 型孔内侧面充种角参数设计

充种质量是保证排种器作业效果的关键环节^[19-22]。排种盘在经过充种区时, 对种子进入型孔的运动过程进行分析。

如图 3 所示, 假设种子落入型孔内所需时间为 t , 其在水平方向做匀速直线运动, 在竖直方向上做自由落体运动, 运动方程为

$$\frac{H-h}{\tan\alpha} = v_a t \quad (1)$$

$$H-h = \frac{1}{2}gt^2 \quad (2)$$

式中 H —型孔高度, m

h —导种槽深度, m

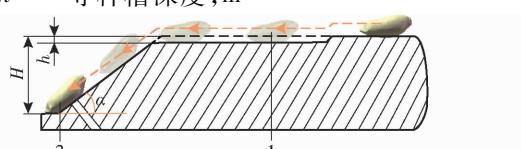


图 3 充种过程示意图

Fig. 3 Diagram of seed filling process

1. 由导种槽引导滑落的种子 2. 稳定夹持的目标种子

v_a —种子水平初速度, m/s

g —重力加速度, m/s²

整理得

$$v_a = \frac{1}{\tan\alpha} \sqrt{\frac{g(H-h)}{2}} \quad (3)$$

此时排种盘型孔处线速度 v_x 为

$$v_x = \frac{\pi n(r - r_k)}{30} \quad (4)$$

式中 r —排种盘半径, m

r_k —型孔中心到种盘边缘的径向距离, m

n —排种盘转速, r/min

要想种子能够顺利的进入型孔, 排种盘型孔处速度 v_x 必须小于种子落入型孔内所需要的水平初速度 v_a , 即

$$v_x < v_a \quad (5)$$

整理得

$$\tan\alpha < \frac{15\sqrt{2}g(H-h)}{\pi n(r - r_k)} \quad (6)$$

目标种子脱离种群后, 随排种盘做匀速圆周运动, 当到达清种区时, 种子在离心作用下有脱离型孔向外运动的趋势, 此时种子与型孔下侧面未接触, 受型孔挡板的推力作用。可将种子所受力分解到空间力系中, 如图 4 所示。在清种作业时, 型孔对种子的夹持效果主要表现为种子在 x 方向即径向上不能向外运动, 因此对空间力系中 y 方向上的力不予考虑计算。

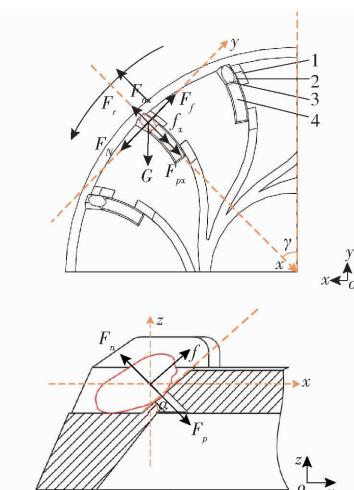


图 4 目标种子受力分析

Fig. 4 Analysis of forces on target seeds

1. 挡板 2. 型孔 3. 目标种子 4. 导种槽

当目标种子有沿着径向滑动的趋势时, 在 xoy 力系中, 种子在 x 方向受到重力 G 、离心力 F_r 、压附力 F_p (主要为流场对种子的曳力作用)、因压附力作用产生的支持力 F_n 和摩擦力 f 的作用, 对其受力分析得

$$\begin{cases} F_x = G \cos \gamma + F_{px} + f_x - F_r - F_{nx} \\ F_r = m \omega^2 (r - r_k) \\ F_p = C \frac{1}{2} \rho U^2 A \\ f = \mu F_n \end{cases} \quad (7)$$

式中 F_{px} ——压附力在 x 方向的分力, N

f_x ——摩擦力在 x 方向的分力, N

F_{nx} ——支持力在水平方向上的分力, N

γ ——清种区与排种盘最高点形成的角度, (°)

A ——气流对颗粒的作用面积, m^2

U ——气流速度, m/s

C ——绕流物的阻力系数

ρ ——流体密度, kg/m^3

μ ——摩擦因数

F_r ——种子受到的离心力, N

m ——种子质量, g

ω ——排种盘角速度, rad/s

在 xoz 力系中, 种子受到通孔气流压附力、型孔内侧面对种子的支持力以及摩擦力的作用。此时, 种子在 z 方向上是受力平衡的, 在 x 方向上的力可整合到 xoy 力系中, 对其受力分析得

$$\begin{cases} F_z = F_p \cos \alpha - F_n \cos \alpha + f \sin \alpha = 0 \\ F_{px} = F_p \sin \alpha \\ f_x = f \cos \alpha \\ F_{nx} = F_n \sin \alpha \end{cases} \quad (8)$$

由式(7)、(8)可得

$$F_x = mg \cos \gamma + \frac{C \rho U^2 A (\mu \cos \alpha - \sin \alpha)}{2 - 2\mu \tan \alpha} + \frac{1}{2} C \rho U^2 A \sin \alpha - 4\pi^2 n^2 m (r - r_k) \quad (9)$$

为使型孔内目标种子不被清除掉, 需满足 $F_x > 0$, 整理得

$$\frac{\mu \cos \alpha - \mu \sin \alpha \tan \alpha}{1 - \mu \tan \alpha} > \frac{8\pi^2 n^2 m (r - r_k) - 2mg \cos \gamma}{C \rho U^2 A} \quad (10)$$

由式(6)、(10)可得: 当型孔高度 H 、导种槽深度 h 、排种盘半径 r 、型孔中心到种盘边缘的径向距离 r_k 、摩擦因数 μ 、绕流物的阻力系数 C 、通孔面积、通入排种器的气压一定时, 型孔内侧面充种角与排种盘转速和清种区所在的位置有关。根据前期试验可得排种盘在转过最高点后 $25^\circ \sim 30^\circ$ 内为清种区。在上述条件下, 充种角 α 仅与排种盘的转速有关。但转速 n 难以直接取得精确范围, 因此通过预试验探究不同转速下均较合理的充种角初始范围。在型

孔其他结构参数均不变的前提下, 将充种角从 $0^\circ \sim 90^\circ$ 划分为 10 组, 分别建模并 3D 打印, 如图 5(充种角为 40° 的模型)所示。经多次试验得到, 当型孔内侧面充种角 α 为 $30^\circ \sim 60^\circ$ 时, 型孔的携种性能较好。为了探明型孔内侧面充种角改变引起的携种性能的变化规律, 本文将通过仿真试验作进一步说明。

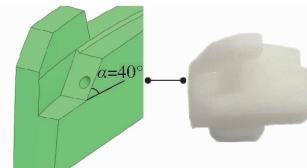


图 5 充种角为 40° 时型孔模型

Fig. 5 Model of hole at filling angle of 40°

2.2 型孔下侧面落种角参数设计

排种质量会影响种子均匀性^[23-25]。若型孔夹持住两粒或多粒种子, 则种间会相互作用, 种子受力不牢靠, 难以保证充种质量。同时多粒种子从同一型孔排出会影响粒距均匀性, 降低排种质量。因此对型孔下侧面落种角进行设计, 在排种作业时由下侧面引导种子滑落, 同时型孔内充种空间不能稳定夹持住多粒种子。

如图 6 所示, 种子在进入型孔后, 绝大部分情况都是种子宽度方向占据充种空间。对于种子而言其厚度小于宽度, 因此只需限制第 2 粒种子在厚度方向上不能完全进入型孔空间。当第 1 粒种子占据最大空间且第 2 粒种子恰好充入型孔时, 型孔在此剖面方向上的总宽度为 $B + H/\tan\beta$, 种子在此剖面方向上的总宽度为 $b + d/\sin\beta$ 。为使第 2 粒种子不能完全进入充种空间, 应满足型孔在此方向上的宽度小于种子在此方向上的宽度, 即

$$B + \frac{H}{\tan\beta} < b + \frac{d}{\sin\beta} \quad (11)$$

式中 B ——型孔宽度, m

b ——种子宽度, m

d ——种子厚度, m

$$\text{整理得 } \frac{H \cos \beta - d}{\sin \beta} < b - B \quad (12)$$

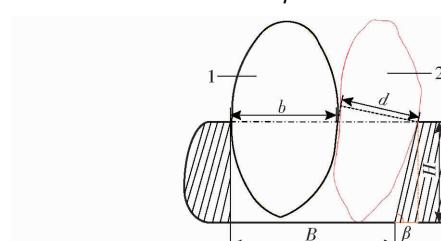


图 6 型孔夹持两粒种子示意图

Fig. 6 Schematic of type hole holding two seeds

1. 目标种子 2. 多余种子

当排种盘到达排种区时, 对种子的滑落过程进

行受力分析,如图 7 所示。为防止种子在运动过程中受到挤压从而破碎的现象,种子与型孔下侧面存在较小的间隙 ΔB 。当种子到达排种区后,种子在极短暂时间内下落至型孔下侧面处,此时型孔底侧面和上侧面不再对种子施加力的作用,同时种子不再随排种盘转动,离心力的作用也消失,种子在重力作用下沿下侧面滑动。种子和排种盘虽然有相对滑动,但在下滑过程中始终紧靠着型孔下侧面,直至完全脱离,因此种子在下滑过程中的受力情况是恒定的。小麦种子为不规则的复杂形体,为便于分析,将种子等效成球体,此时对种子进行受力分析有

$$\begin{cases} mg \sin \beta = F_{n2} \\ f_2 = \mu_2 F_{n2} \end{cases} \quad (13)$$

式中 F_{n2} —型孔下侧面种子的支持力,N

f_2 —型孔下侧面种子的摩擦力,N

μ_2 —摩擦因数

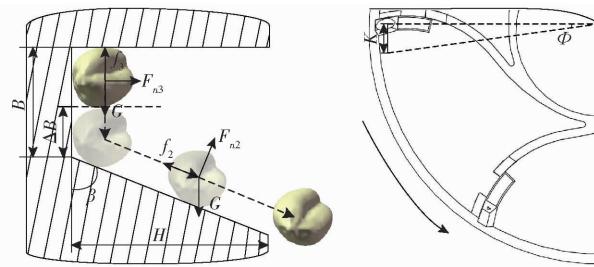


图 7 排种过程示意图

Fig. 7 Schematic of seed dropping process

型孔内剩余间隙很小,种子落到下侧面所经过的时间极短,可忽略此时间内种子速度的变化,此时种子和排种盘处于相对静止状态,可认定此刻种子的初始速度 $v_1 = 0$ 。将种子刚落到下侧面时作为起始位置,假设经过 t_2 时间后,种子与下侧面完全脱离,此时有

$$v_2 = v_1 + (g \cos \beta - \mu_2 g \sin \beta) t_2 \quad (14)$$

$$\frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2 = mg \frac{H}{\tan \beta} - f_2 \frac{H}{\sin \beta} \quad (15)$$

式中 v_1 —种子下滑时初速度,m/s

v_2 —种子完全离开型孔时速度,m/s

整理式(13)~(15)可得

$$t_2 = \sqrt{\frac{2H - 2\mu_2 H \tan \beta}{g \tan \beta (\cos \beta - \mu_2 \sin \beta)^2}} \quad (16)$$

在 t_2 时间内种子垂直方向经过的距离为 $H/\tan \beta$,排种盘在此期间一直做匀速圆周运动。因为种子下滑过程所需的时间较短,可将排种盘垂直方向经过的距离 K 作为其转过的弧长,所以排种盘转过垂直距离 $H/\tan \beta$ 所需要的时间 t_3 为

$$\frac{H}{\tan \beta} = 2\pi n(r - r_k) t_3 \quad (17)$$

整理得

$$t_3 = \frac{H}{2\pi n(r - r_k) \tan \beta} \quad (18)$$

为保证种子能顺利的按照预期轨迹落下,在种子和排种盘垂直方向运动相同距离时,种子下滑所需要的时间 t_2 小于排种盘旋转所需的时间 t_3 。满足此条件可以保证种子在下滑过程中始终紧靠着下侧面直到完全脱离,避免因种子滑落过慢导致未能顺利排出等不利于播种均匀性的情况,建立两者时间关系方程

$$\frac{\tan \beta - \mu_2 \tan \beta}{g(\cos \beta - \mu_2 \sin \beta)^2} < \frac{H}{8\pi^2 n^2 (r - r_k)^2} \quad (19)$$

由式(12)、(19)可知,当型孔高度 H 、型孔宽度 B 、种子宽度 b 、种子厚度 d 、排种盘半径 r 、型孔中心到种盘边缘的径向距离 r_k 一定时,型孔下侧面落种角 β 仅与排种盘转速 n 有关。同理转速 n 难以直接取得精确范围,因此通过预试验探究不同转速下均较合理的落种角的初始范围。在型孔其他结构参数均不变的前提下,将落种角从 0° ~ 90° 划分为 10 组,分别建模并 3D 打印,如图 8(落种角为 50° 的模型)所示。经多次试验得到,当型孔下侧面落种角 β 为 40° ~ 70° 时,型孔的排种性能较好。为探明型孔下侧面落种角改变引起的排种性能的变化规律,将通过仿真实验作进一步研究。

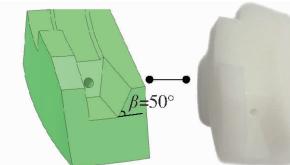


图 8 落种角为 50° 型孔模型

Fig. 8 Model of hole at dropping angle of 50°

3 排种器性能仿真试验

3.1 仿真模型及参数设置

在排种器工作过程中,种间作用、种子和气流相互作用并存,属于颗粒流场系统。因此为探究型孔充种角和落种角对排种器工作性能的影响,采用流体-颗粒气固耦合数值仿真试验进行分析^[26~27]。选用济麦 22 品种,利用五轴扫描仪来获取种子的三维点云图,经过逆向工程处理拟合建立种子实体模型,并在 EDEM 中采用 Bonding 黏结模型进行颗粒填充,如图 9 所示。

因小麦种子体积较小,排种器腔室内种子数量较为密集,在仿真分析过程中需考虑颗粒对气流场的影响,因此采用欧拉(Eulerian)双向耦合模型。利用三维软件建立排种器气流场模型并加以网格划分,可将其简化为壳体内部腔室、排种盘、导种槽、型孔、通孔 5 部分,流场网格体积均大于黏结颗粒体

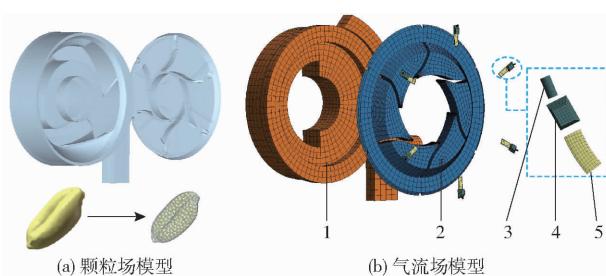


图 9 排种器颗粒场与气流场简化模型

Fig. 9 Simplified models of particle field and airflow field of seed metering device

1. 壳体内部腔室 2. 排种盘 3. 通孔 4. 型孔 5. 导种槽

积。采用滑移网格法 (Sliding mesh)，将排种盘、导种槽、型孔、通孔网格区域属性设定为动态网格 (Moving mesh)，壳体内部腔室网格区域默认为静态，将各部分相接触的平面作为界面 (Interface)，用于完成动、静区域之间的数据交换。排种器颗粒场和气流场模型如图 9 所示。

小麦播种株距设为 0.03 m，当机组工作速度为 5 km/h 时，排种盘转速为 695 r/min，充种管道通入风压为 5 kPa，设置种子颗粒生成速率为 100 个/s，在仿真开始前期，颗粒生成后输送到充种区需要一定的时间，经多次仿真试验发现，排种盘在仿真进行到 0.4 s 后开始夹附住种子。颗粒场仿真时间步长设置为 2×10^{-6} s，气流场仿真时间步长设置为 2×10^{-5} s，仿真总时间为 2 s，小麦颗粒、排种器材料的相关参数如表 1 所示。

表 1 仿真参数设置

Tab. 1 Simulation parameters setting

参数	小麦颗粒	树酯
泊松比	0.42	0.39
剪切模量/Pa	5×10^8	3.19×10^8
密度/(g·cm ⁻³)	1.35	1.02
碰撞恢复系数(与颗粒)	0.42	0.51
静摩擦因数(与颗粒)	0.53	0.55
滚动摩擦因数(与颗粒)	0.075	0.05

3.2 型孔充种角对携种性能的影响

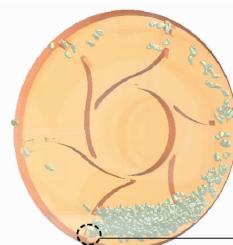
由 2.1 节可知，当充种角为 30°~60° 时，排种器的携种性能较好，故将充种角等角度划分为 7 组，在其他条件都相同的情况下分别进行仿真试验。图 10 为充种角 45° 时的仿真结果。为检测型孔携种作业质量，采用型孔空隙率^[28]作为评价指标，在每个型孔处设置观测区域，该观测区能完全覆盖住型孔并延伸到挡板最高处，用于统计每一时刻观测区内的颗粒总体积。型孔空隙率计算公式为

$$T = \left(1 - \frac{V_k}{V_g} \right) \times 100\% \quad (20)$$

式中 T —型孔空隙率，%

V_k —种子颗粒所占体积，m³

V_g —观测区总体积，m³

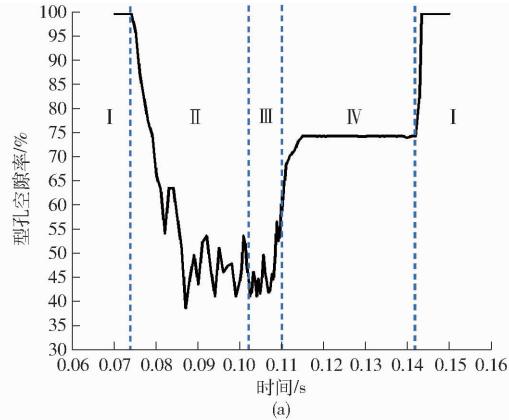


型孔空隙率观测区

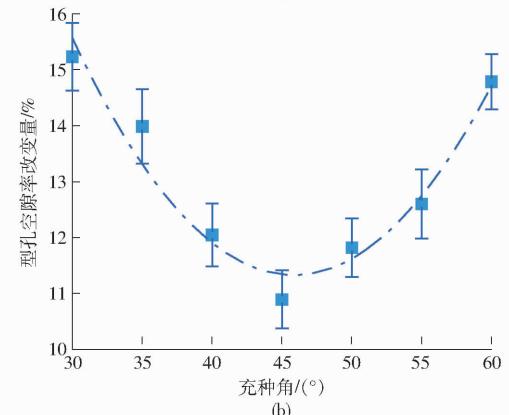
图 10 仿真结果

Fig. 10 Simulation results

如图 11a 所示，当充种角为 45° 时，提取一型孔观测区域整个工作过程中的型孔空隙率变化曲线，根据图中曲线的变化规律可以将工作过程分为 4 个阶段。排种完成阶段 I：此时该型孔刚经过排种区完成排种作业，型孔空隙率从一稳定值急剧上升，在此阶段型孔还未进入到充种区，不受种子的影响，型孔空隙率最终为 100%；充种初始阶段 II：随着排种盘的转动，型孔逐渐进入到充种区，此时种子开始向型孔处流动，型孔观测区逐渐被种子所占据，型孔空隙率剧烈下降；充种后期阶段 III：当种子占据型孔空间后，开始受到周围种群较为复杂的力的作用，会发生旋转、移动，甚至会被种群内其他种子所替代，在



(a)



(b)

图 11 型孔空隙率及其改变量变化曲线

Fig. 11 Pore void fraction and change curves of amount of change

amount of change

这一阶段型孔空隙率会发生范围差较小的变化,当种子即将脱离种群时,其受到种群的影响逐渐变小,型孔空隙率也会逐渐升高;种子清除阶段Ⅳ:当型孔从充种区脱离到达清种区后,其携带的多余种子逐渐被清除掉,只剩下型孔内的目标种子,该阶段的型孔空隙率会逐渐增大直到稳定在一定数值。当经过排种区后,回归到排种完成阶段Ⅰ,型孔空隙率从稳定值恢复到 100%,再次进行下一循环。

在充种后期阶段Ⅲ,型孔空隙率变化幅度越小,证明目标种子受力越稳定,不易被清除掉,此时型孔的携种性能较好。因此以充种后期阶段型孔空隙率改变量(空隙率差值)为评价指标,分析在不同充种角下其改变量的变化趋势。在每个水平的仿真数据中,连续取一整圈即 6 个型孔的数据,统计其均值、标准差,得到不同充种角下型孔空隙率改变量拟合曲线,如图 11b 所示。

该回归模型的决定系数即调整后 R^2 为 0.93,大于 0.75,因此该模型拟合度较好,可说明充种角是影响携种性能的一个重要因素。该拟合曲线回归方程为

$$y = 0.0169x^2 - 1.54935x + 46.84657 \quad (21)$$

对方程求解可得到型孔空隙率改变量最小时的充种角为 46° ,即当前条件下充种角为 46° 时排种器的携种性能较好,但此时该角度是在只考虑充种角此单一因素对携种性能单一指标影响的前提下求解出的,而在实际作业时,充种角的改变可能会影响排种器其他性能指标,携种性能可能也会受其他因素的影响,因此并不能说明排种器整体性能最佳时的充种角为 46° ,可将该计算角度作为范围内点向外拓展得到排种器工作性能较好时的最优充种角范围。由图 11b 中可以看出,充种角在 $36^\circ \sim 56^\circ$ 范围内变化时型孔空隙率改变量较小,可说明当充种角在此范围变化时,型孔的携种性能较好。

3.3 型孔落种角对排种性能的影响

由 2.2 节可知,当落种角为 $40^\circ \sim 70^\circ$ 时,排种性能较好。故将落种角等角度划分为 7 组,在其他因素都相同的情况下进行仿真试验。如图 12 所示,当种子到达排种区后从型孔中滑落,经排种管排出。经多次仿真试验得到:若种子初始下落位置在图 12 所标注排种区域 b 中,则种子下落过程中不会碰到壁面,能顺利落下;若种子在排种区域 a 中下落,则在下落过程中会碰到左边壁面;若种子在排种区域 c 中下落,则在下落过程中会碰到右边壁面。以上两种“碰壁”现象均会改变种子运动轨迹,从而导致种子粒距不均匀,影响排种质量。因此,在仿真试验中,获取种子初始下落状态时的位置信息,将排种管

中心线作为基线,基线左侧方向视为正方向,计算种子当前位置与基线之间的距离,从而得到种子初始下落位置的横坐标。将种子初始下落位置的横坐标作为评价指标,分析在不同落种角下其排种效果。在每个水平的仿真数据中,连续取一整圈即 6 个型孔的初始下落位置横坐标,统计其均值、标准差,得到不同落种角下种子初始下落位置横坐标的拟合直线,如图 13 所示。

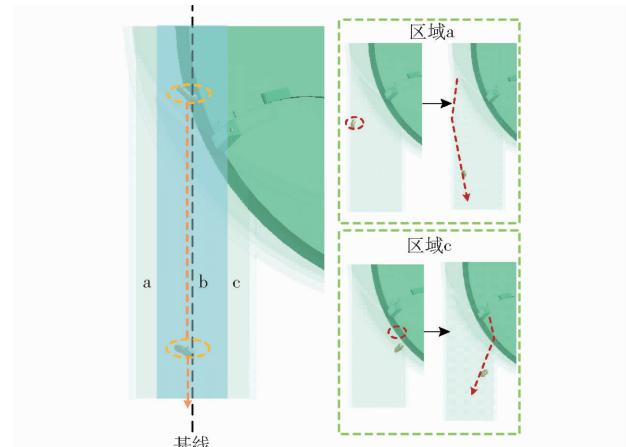


图 12 不同排种区域落种情况

Fig. 12 Seed drop in different seeding areas

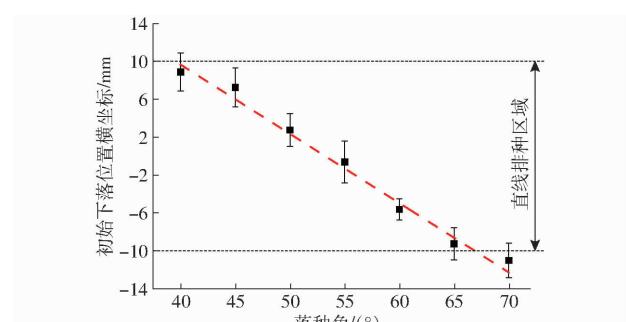


图 13 种子初始下落位置横坐标变化趋势

Fig. 13 Trend in horizontal coordinate of initial seed drop position

该回归模型的决定系数即调整后 R^2 为 0.98,大于 0.75,因此该模型拟合度较好,可以说明落种角是影响排种性能的一个重要因素。该拟合直线的回归方程为

$$y = -0.7304x + 38.8657 \quad (22)$$

由图 13 可得,当种子初始下落位置在排种管中心时,即初始下落位置横坐标为 0 时,种子不易发生“碰壁”现象,能顺利落下。因此对方程求解可得到种子初始下落位置横坐标为 0 时的落种角为 53° ,即当前环境下落种角为 53° 时排种性能较好,但此时该角度是在只考虑落种角此单一因素对排种性能单一指标影响的前提下求解出的,而在实际作业时,落种角的改变可能会影响排种器其他性能指标,排种性能可能也会受其他因素的影响,因此并不能说明排种器整

体性能最佳时的落种角为 53° ,可将该计算角度作为范围中点向外拓展得到排种器工作性能较好时的最优落种角范围。由图13中可以看出当落种角在 $43^\circ\sim63^\circ$ 范围内变化时其不易发生种子“碰壁”现象,说明在此范围内型孔能顺利的完成排种作业。

4 试验

选用济麦22品种为试验样本,其千粒质量为42.3 g。搭建的试验台如图14所示,主要包括排种器、高速摄影机、集中输送装置、分配器、输种管、风机等。排种器挂接在输种管末端,由ECMA-C10401ES型伺服电机独立驱动,该电机扭矩为0.3 N·m,转速可在3 000 r/min内精准控制,满足试验高转速需求。试验在山东省农业机械科学研究院实验室进行。试验时,种群在风机产生的正压气流下先吹送至分配器,再分散至各输种管,最后输送到排种器进种管道。经测定,进种管道处气流速度为7 m/s,种子平均以初速度3 m/s进入排种器,而后由排种器进行有序均匀排列。采用高速摄影机对排种器工作过程加以拍摄记录。

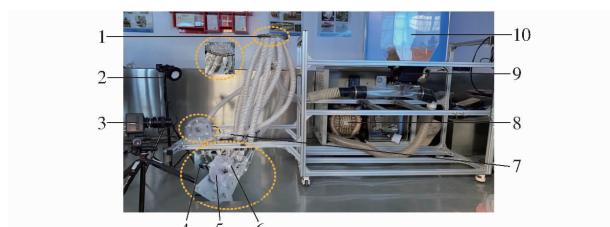


图14 排种器台架试验

Fig. 14 Seed metering device bench test

1. 分配器 2. 增光装置 3. 高速摄影机 4. 伺服电机 5. 排种器外壳 6. 排种盘 7. 输种管 8. 风机 9. 集中输送装置
10. 种箱

4.1 试验与结果分析

试验以型孔内侧面充种角、型孔下侧面落种角、排种盘转速为因素研究排种器工作性能。根据3.2、3.3节可得,在充种角为 $36^\circ\sim56^\circ$ 范围内,排种器携种性能较好;在落种角为 $43^\circ\sim63^\circ$ 范围内,排种性能较好。根据预试验得到排种盘转速为500~800 r/min时,排种器工作性能较好。进行三因素三水平组合试验,试验因素编码如表2所示。

表2 试验因素编码
Tab. 2 Test factors and codes

编码	因素		
	型孔内侧面充种角/(°)	型孔下侧面落种角/(°)	排种盘转速/(r·min ⁻¹)
-1	36	43	500
0	46	53	650
1	56	63	800

以排种器漏播率、重播率、直线落种率为试验指标,共进行17组试验。各指标计算公式为

$$\left\{ \begin{array}{l} Y_1 = \frac{y_1}{y} \times 100\% \\ Y_2 = \frac{y_2}{y} \times 100\% \\ Y_3 = \frac{y_3}{y - y_1 - y_2} \times 100\% \end{array} \right. \quad (23)$$

式中 Y_1 ——漏播率, %

Y_2 ——重播率, %

Y_3 ——直线落种率, %

y ——理论排种总数

y_1 ——排种时型孔内种子数为0的型孔数量

y_2 ——排种时型孔内种子数为2粒及以上的型孔数量

y_3 ——种子能直线下落(即在落种过程中不碰壁、不改变运动轨迹)的数量

对试验数据进行多元回归拟合分析,试验设计与结果如表3所示, X_1 、 X_2 、 X_3 分别表示充种角、落种角、转速编码值。

表3 试验设计与结果

Tab. 3 Experimental design and results

序号	因素			漏播率 $Y_1/\%$	重播率 $Y_2/\%$	直线落种率 $Y_3/\%$
	X_1	X_2	X_3			
1	-1	-1	0	4.22	5.86	90.04
2	1	-1	0	4.37	2.88	90.41
3	-1	1	0	3.97	3.21	88.72
4	1	1	0	6.46	2.63	87.13
5	-1	0	-1	3.37	5.71	92.56
6	1	0	-1	5.34	3.64	91.87
7	-1	0	1	4.74	4.73	90.61
8	1	0	1	5.92	2.75	89.32
9	0	-1	-1	3.57	5.52	92.32
10	0	1	-1	4.38	3.87	90.54
11	0	-1	1	4.43	4.44	90.64
12	0	1	1	4.81	3.62	86.96
13	0	0	0	2.54	4.14	93.72
14	0	0	0	2.78	3.78	93.96
15	0	0	0	2.39	4.25	93.46
16	0	0	0	3.16	3.67	92.87
17	0	0	0	2.48	3.96	93.02

根据表4可得,影响漏播率的因素主次顺序为充种角、排种盘转速、落种角,其中充种角、排种盘转速、落种角对漏播率的影响均极显著,充种角和落种角的交互作用对漏播率的影响极显著;影响重播率的因素主次顺序为充种角、落种角、排种盘转速,其中充种角、落种角、排种盘转速对重播率的影响均极显著,充种角和落种角的交互作用对重播率的影响

表 4 方差分析

Tab. 4 Analysis of variance

方差来源	漏播率				重播率				直线落种率			
	平方和	自由度	F	P	平方和	自由度	F	P	平方和	自由度	F	P
模型	22.49	9	33.42	<0.0001	14.92	9	35.98	<0.0001	74.64	9	53.68	<0.0001
X_1	4.19	1	56.05	0.0001	7.24	1	157.09	<0.0001	1.28	1	8.28	0.0237
X_2	1.15	1	15.35	0.0058	3.6	1	78.22	<0.0001	12.65	1	81.87	<0.0001
X_3	1.31	1	17.55	0.0041	1.28	1	27.78	0.0012	11.91	1	77.06	<0.0001
X_1X_2	1.37	1	18.31	0.0037	1.44	1	31.25	0.0008	0.9604	1	6.22	0.0414
X_1X_3	0.1560	1	2.09	0.1918	0.0020	1	0.0439	0.8399	0.0900	1	0.5825	0.4703
X_2X_3	0.0462	1	0.6182	0.4575	0.1722	1	3.74	0.0945	0.9025	1	5.84	0.0463
X_1^2	7.28	1	97.38	<0.0001	0.2325	1	5.05	0.0595	11.86	1	76.73	<0.0001
X_2^2	2.50	1	33.39	0.0007	0.0269	1	0.5848	0.4694	29.64	1	191.80	<0.0001
X_3^2	3.10	1	41.41	0.0004	0.9802	1	21.27	0.0024	1.71	1	11.09	0.0126
残差	0.5234	7			0.3226	7			1.08	7		
失拟	0.1398	3	0.4858	0.7103	0.0896	3	0.5126	0.6951	0.2369	3	0.3739	0.7775
误差	0.3836	4			0.2330	4			0.8447	4		
总合	23.01	16			15.24	16			75.73	16		

极显著;影响直线落种率的因素主次顺序为落种角、排种盘转速、充种角,其中落种角、排种盘转速对直线落种率的影响均极显著,充种角对直线落种率的影响显著,落种角和转速的交互作用、落种角和充种角的交互作用对直线落种率的影响均显著。剔除不显著因素后,建立漏播率 Y_1 、重播率 Y_2 和直线落种率 Y_3 的回归方程

$$Y_1 = 2.67 + 0.72X_1 + 0.38X_2 + 0.41X_3 + 0.59X_1X_2 + 1.32X_1^2 + 0.77X_2^2 + 0.86X_3^2 \quad (24)$$

$$Y_2 = 3.82 - 0.95X_1 - 0.67X_2 - 0.4X_3 + 0.6X_1X_2 + 0.47X_3^2 \quad (25)$$

$$Y_3 = 93.41 - 0.4X_1 - 1.26X_2 - 1.22X_3 - 0.49X_1X_2 - 0.48X_2X_3 - 1.68X_1^2 - 2.65X_2^2 - 0.64X_3^2 \quad (26)$$

为获得排种器最佳工作性能下的因素组合,利用 Design-Expert 软件的优化模块,以最小的漏播率和重播率、最大的直线落种率为优化目标,建立优化方程并求解得:当型孔内侧面充种角为 47.75° 、型孔下侧面落种角为 52.48° 、转速为 635.5 r/min 时,排种器工作性能最优,此时,漏播率为 2.78% 、重播率为 3.73% 、直线落种率为 93.46% 。

4.2 验证试验

为验证设计效果,将参数进一步优化:型孔内侧面充种角为 47.8° 、型孔下侧面落种角为 52.5° 、转速为 636 r/min 。在其他因素不改变的前提下进行多次试验。结果表明:所设计排种器的漏播率平均值为 2.91% 、重播率平均值为 3.89% 、直线落种率平均值为 93.32% 。试验结果与优化结果基本一致,符合小麦精量播种要求。

4.3 田间试验

为检验所设计排种器的田间作业性能,在山东省济南市章丘区枣园试验基地进行试验。试验地为已耕地,地表较为平整。试验选用济麦 22 品种,设定播种粒距为 3 cm ,排种盘型孔内侧面充种角为 47.8° 、下侧面落种角为 52.5° ,排种盘转速分别取 552 、 635 、 718 、 800 r/min 。选取播种机相邻两行,一行末端放置所设计排种器,另一行作为对照组,田间试验及播种效果对比如图 15 所示。每组试验重复 3 次,统计垄长 10 m 内种子播种情况,试验结果如表 5 所示。



图 15 田间试验及播种效果对比图

Fig. 15 Comparison of field trials and sowing results

表 5 田间试验结果

Tab. 5 Vibration simulation test results %

转速/(r·min ⁻¹)	漏播率	重播率	排种合格率
552	5.87	4.21	89.92
635	5.74	3.51	90.75
718	6.93	2.85	90.22
800	8.83	2.53	88.64

由表5可得,受田间作业环境地面平整度以及机组自身振动因素影响,排种器工作性能略有降低。在较高工作速度作业下,漏播率有所上升,排种合格率有所降低,但在各速度水平下,排种器漏播率低于8.9%、重播率低于4.3%、排种合格率高于88.6%,符合小麦精量播种要求。

5 结论

(1) 针对传统小麦播种以无序种流、不定量排出的方式存在脉动性高、均匀性差的问题,设计了一种气力离心组合式小麦精量排种器。建立充种和排种过程的动力学模型,研究型孔内侧面充种角和下侧面落种角对排种器工作性能的影响,并通过预试验确定充种角和落种角的初始范围。

(2) 采用DEM-CFD软件进行仿真分析,分别探究型孔充种角对携种性能、型孔落种角对排种性

能的影响,进一步优化充种角和落种角的范围。仿真结果表明:当充种角在 $36^{\circ} \sim 56^{\circ}$ 范围内变化时,排种器携种性能较好;落种角在 $43^{\circ} \sim 63^{\circ}$ 范围内变化时,排种器排种性能较好。

(3) 以型孔内侧面充种角、型孔下侧面落种角、排种盘转速为试验因素,以排种器漏播率、重播率、直线落种率为试验评价指标,进行三因素三水平组合试验,得到排种器最佳工作性能下组合参数:充种角为 47.75° 、落种角为 52.48° 、转速为 635.5 r/min ,此时,漏播率为2.78%、重播率为3.73%、直线落种率为93.46%。验证试验结果与优化结果基本一致。

(4) 田间试验结果表明,受作业环境地面平整度以及机组自身振动因素影响,排种器工作性能略有降低,但在排种盘转速 $552 \sim 800\text{ r/min}$ 范围内,排种器漏播率低于8.9%、重播率低于4.3%、排种合格率高于88.6%,符合小麦精量播种要求。

参 考 文 献

- [1] 郭爱兵,路志国,郭鹏飞,等. 我国小麦精播技术研究现状及发展趋势[J]. 现代农业科技,2015(6): 75-76.
- [2] 曹文,丁俊华,李再臣. 机械式精密排种器的研究与设计[J]. 农机化研究,2009,31(7):142-145.
CAO Wen, DING Junhua, LI Zaichen. Research and design of mechanical precision metering [J]. Journal of Agricultural Mechanization Research, 2009, 31(7): 142 - 145. (in Chinese)
- [3] 曹成茂,王安民,秦宽,等. 一器多行环槽推送式排种器设计与试验[J]. 农业机械学报,2014,45(4):128-134.
CAO Chengmao, WANG Anmin, QIN Kuan, et al. Multi-line metering device with ring groove push movement [J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2014, 45(4): 128 - 134. (in Chinese)
- [4] 王英博,李洪文,王庆杰,等. 机械式小麦射播排种器设计与试验[J]. 农业机械学报,2020,51(增刊1):73-84.
WANG Yingbo, LI Hongwen, WANG Qingjie, et al. Design and experiment of wheat mechanical shooting seed-metering device [J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2020, 51(Supp. 1): 73 - 84. (in Chinese)
- [5] 王英博,李洪文,何进,等. 机械式小麦射播排种器参数优化与试验[J]. 农业工程学报,2020,36(21):1-10.
WANG Yingbo, LI Hongwen, HE Jin, et al. Parameters optimization and experiment of mechanical wheat shooting seed-metering device [J]. Transactions of the CSAE, 2020, 36(21): 1 - 10. (in Chinese)
- [6] 何丽楠,赵明明,赵天才,等. 稻麦兼用螺旋槽式排种器的设计与试验[J]. 湖南农业大学学报(自然科学版),2019,45(6):657-663.
HE Li'nan, ZHAO Mingming, ZHAO Tiancai, et al. Design and experiment of a spiral groove seed rower for rice and wheat [J]. Journal of Hunan Agricultural University (Natural Science Edition), 2019, 45(6): 657 - 663. (in Chinese)
- [7] MANZONE M, PAOLO M, MARIO T, et al. Performance evaluation of a cyclone to clean the air exiting from pneumatic seed drills during maize sowing[J]. Crop Protection, 2015, 76:33 - 38.
- [8] KOLLER A, WAN Y, MILLER E, et al. Test method for precision seed simulation systems[J]. Transactions of the ASABE, 2014, 57(5):1283 - 1290.
- [9] FURUHATA M, CHOSA T, SHIOYA Y, et al. Developing direct seeding cultivation using an air-assisted strip seeder[J]. Japan Agricultural Research Quarterly, 2015, 49(3): 227 - 233.
- [10] BOURGES G, MEDINA M. Air-seeds flow analysis in a distributor head of an "air drill" seeder[J]. Acta Horticulturae, 2013, 1008(34): 259 - 264.
- [11] 张晓辉,王永振,张利,等. 小麦气力集排器排种分配系统设计与试验[J]. 农业机械学报,2018,49(3):59-67.
ZHANG Xiaohui, WANG Yongzhen, ZHANG Li, et al. Design and experiment of wheat pneumatic centralized seeding distributing system[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2018, 49(3): 59 - 67. (in Chinese)
- [12] 雷小龙,廖宜涛,李兆东,等. 油麦兼用型气送式集排器供种装置设计与试验[J]. 农业工程学报,2015,31(20):10-18.
LEI Xiaolong, LIAO Yitao, LI Zhaodong, et al. Design and experiment of seed feeding device in air-assisted centralized metering device for rapeseed and wheat[J]. Transactions of the CSAE, 2015, 31(20): 10 - 18. (in Chinese)
- [13] 雷小龙,廖宜涛,张闻宇,等. 油麦兼用气送式集排器输种管道气固两相流仿真与试验[J]. 农业机械学报,2017,48(3):57-68.
LEI Xiaolong, LIAO Yitao, ZHANG Wenyu, et al. Simulation and experiment of gas-solid flow in seed conveying tube for rapeseed and wheat[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2017, 48(3):57 - 68. (in Chinese)

- [14] 王磊,舒彩霞,席日晶,等. 小麦气送集排器等宽多边形槽齿轮式供种装置研究[J]. 农业机械学报,2022,53(8):53-63.
WANG Lei, SHU Caixia, XI Rijing, et al. Research on seed feeding device with constant width polygon groove-tooth wheel of air-assisted centralized metering device for wheat[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2022, 53(8): 53 - 63. (in Chinese)
- [15] 王磊,席日晶,廖宜涛,等. 油麦兼用型气送式排种器匀种涡轮设计与试验[J]. 农业机械学报,2021,52(8):62-72,97.
WANG Lei, XI Rijing, LIAO Yitao, et al. Design and test on even seeding turbine of air-assisted centralized metering device for rapeseed and wheat[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2021, 52 (8) : 62 - 72, 97, (in Chinese)
- [16] 王磊,廖宜涛,万星宇,等. 油麦兼用型气送式集排器混种部件设计与试验[J]. 农业机械学报,2022,53(2):68-79,97.
WANG Lei, LIAO Yitao, WAN Xingyu, et al. Design and test on mixing component of air-assisted centralized metering device for rapeseed and wheat[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2022, 53 (2) : 68 - 79, 97. (in Chinese)
- [17] 王磊,廖宜涛,万星宇,等. 油麦兼用型气送式集排器分配装置设计与试验[J]. 农业机械学报,2021,52(4):43-53.
WANG Lei, LIAO Yitao, WAN Xingyu, et al. Design and test on distributor device of air-assisted centralized metering device for rapeseed and wheat[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2021, 52 (4) : 43 - 53. (in Chinese)
- [18] 王宝山,王磊,廖宜涛,等. 小粒径种子精量穴播集排器型孔轮设计与试验[J]. 农业机械学报,2022,53(11):64-75,119.
WANG Baoshan, WANG Lei, LIAO Yitao, et al. Design and test of seeding wheels of precision hole-seeding centralized metering device for small particle size seeds[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2022, 53(11): 64 - 75, 119. (in Chinese)
- [19] 丁力,杨丽,刘守荣,等. 辅助充种种盘玉米气吸式高速精量排种器设计[J]. 农业工程学报,2018, 34(22):1-11.
DING Li, YANG Li, LIU Shourong, et al. Design of air suction high speed precision maize seed metering device with assistant seed filling plate[J]. Transactions of the CSAE, 2018, 34(22) : 1 - 11. (in Chinese)
- [20] 李兆东,杨文超,张甜,等. 油菜高速精量排种器槽齿组合式吸种盘设计与吸附性能试验[J]. 农业工程学报,2019, 35(1):12-22.
LI Zhaodong, YANG Wenchao, ZHANG Tian, et al. Design and suction performance test of sucking-seed plate combined with groove-tooth structure on high speed precision metering device of rapeseed[J]. Transactions of the CSAE, 2019, 35(1) : 12 - 22. (in Chinese)
- [21] 赖庆辉,高筱钧,张智泓. 三七气吸滚筒式排种器充种性能模拟与试验[J]. 农业机械学报,2016,47(5):27-37.
LAI Qinghui, GAO Xiaojun, ZHANG Zihong. Simulation and experiment of seed-filling performance of pneumatic cylinder seed-metering device for *Panax notoginseng* [J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2016, 47(5) : 27 - 37. (in Chinese)
- [22] 杨丽,史嵩,崔涛,等. 气吸与机械辅助附种结合式玉米精量排种器[J]. 农业机械学报,2012,43(增刊):48-53.
YANG Li, SHI Song, CUI Tao, et al. Air-suction corn precision metering device with mechanical supporting plate to assist carrying seed[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2012, 43 (Supp.) : 48 - 53. (in Chinese)
- [23] 王云霞,张文毅,严伟,等. 气流辅助高速投种精量播种机压种装置设计与试验[J]. 农业机械学报,2020,51(10):69-76.
WANG Yunxia, ZHANG Wenyi, YAN Wei, et al. Design and experiment of seed pressing device for precision seeder based on air flow assisted seed delivery[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2020, 51(10) : 69 - 76. (in Chinese)
- [24] 李玉环,杨丽,张东兴,等. 气吸式玉米高速精量排种器直线投种过程分析与试验[J]. 农业工程学报,2020,36(9):26-35.
LI Yuhuan, YANG Li, ZHANG Dongxing, et al. Analysis and experiment of linear seed feeding process of air suction high-speed precision metering device for corn[J]. Transactions of the CSAE, 2020, 36 (9) : 26 - 35. (in Chinese)
- [25] 丁力,杨丽,张东兴,等. 气吸式排种器卸种机构设计与试验[J]. 农业机械学报,2020,51(1):37-46.
DING Li, YANG Li, ZHANG Dongxing, et al. Design and test of seed unloading mechanism of air suction seed metering device[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2020, 51(1) : 37 - 46. (in Chinese)
- [26] 史嵩,刘虎,位国建,等. 基于 DEM-CFD 的驱导辅助充种气吸式排种器优化与试验[J]. 农业机械学报,2020,51(5):54-66.
SHI Song, LIU Hu, WEI Guojian, et al. Optimization and experiment of pneumatic seed metering device with guided assistant filling based on EDEM - CFD [J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2020, 51 (5) : 54 - 66. (in Chinese)
- [27] 史嵩,张东兴,杨丽,等. 基于 EDEM 软件的气压组合孔式排种器充种性能模拟与验证[J]. 农业工程学报,2015,31(3):62-69.
SHI Song, ZHANG Dongxing, YANG Li, et al. Simulation and verification of seed-filling performance of pneumatic-combined holes maize precision seed-metering device based on EDEM [J]. Transactions of the CSAE, 2015, 31 (3) : 62 - 69. (in Chinese)
- [28] 史嵩,周纪磊,刘虎,等. 驱导辅助充种气吸式精量排种器设计与试验[J]. 农业机械学报,2019,50(5):61-70.
SHI Song, ZHOU Jilei, LIU Hu, et al. Design and experiment of pneumatic precision seed-metering device with guided assistant seed-filling[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2019, 50 (5) : 61 - 70. (in Chinese)