野外环境昆虫图像自动采集装置*

刘德菅 丁为民 陈坤杰 (南京农业大学工学院,南京 210031)

【摘要】 根据稻飞虱趋光性并依照植保专家捕捉昆虫标本的方法,设计了适用于野外环境的昆虫图像自动采集装置。该装置主要由计算机、采集工作台、图像采集系统和控制系统构成。通过荧光灯,将野外昆虫引诱到采集工作台的幕布上,然后通过计算机和微控制器,控制采集工作台和白色采集幕布的两维运动,配合自动拍摄系统,对爬附于幕布上的昆虫进行定时拍摄,获取处于自然状态下的昆虫图像。实验结果显示,利用该系统可以获得完整、清晰且处于自然状态的昆虫图像,为稻飞虱自动识别和田间稻飞虱的虫口密度预测创造了条件。

关键词:昆虫 图像 采集

中图分类号: S433; TP391.41 文献标识码: A 文章编号: 1000-1298(2011)06-0184-04

Automatic Acquisition System for Insects Images in Field Environment

Liu Deying Ding Weimin Chen Kunjie
(College of Engineering, Nanjing Agricultural University, Nanjing 210031, China)

Abstract

Based on the phobophototaxis of rice plant hoppers and the method of capturing insects applied by crop protection experts, a kind of automatic acquisition system for insects images in field environment was developed. The system was consisted of a computer, an insect capture platform, an image acquisition device and controlling system. Firstly, a fluorescent lamp was utilized to attract wild insects on the curtain screen installed on the capture platform. Later, with the 2-D movement of the capture platform and the white curtain, the image acquisition device controlled by the computer and microprocessor took photos of insects on the curtain screen at regular intervals. Hence the images of insects in a natural status were obtained. Experimental results showed that the system could be used to obtain clear and complete images of insects in a natural status. The study provided facilities for the automatic identification for rice plant hoppers and the prediction of the density of the rice plant hoppers in fields.

Key words Insect, Image, Acquisition

引言

要实现对病虫危害的有效防治,必须对田间虫口密度进行准确预测^[1]。随着科学技术发展,根据病虫的图像信息自动识别各种害虫的种类已成为可能^[2-3]。

国内外学者已有对棉花昆虫^[4-6]、橘小实蝇^[7]、小麦和谷物害虫^[8-11]等进行图像处理和分类研究的报道,部分商品化的昆虫图像处理软件也有相关

应用^[12-15]。但是,关于昆虫图像的实时自动采集方法和装置的研究,目前尚处于空白。实现昆虫自动识别的前提是获得完整、清晰的昆虫图像,提取的识别特征是否有效,在很大程度上取决于获得的图像质量,而图像的质量主要取决于图像采集装置和图像获取的方法。目前进行的关于昆虫图像识别研究,几乎都是在特定条件下进行的,与野外昆虫的形态有较大的差异。在现实中,需要实时、动态地获取某个区域昆虫种群数量,以指导生产和实践。本文

收稿日期: 2010-10-25 修回日期: 2011-01-20

* 国家高技术研究发展计划(863 计划)资助项目(2008 AA100903)

作者简介: 刘德营,博士生,主要从事自动控制研究,E-mail: dyliu@ njau. edu. cn

通讯作者: 丁为民,教授,主要从事农机现代设计理论与方法研究, E-mail: wmding@ njau. edu. cn

根据植保专家捕捉昆虫的方法,利用昆虫的趋光性,设计一种适用于野外环境的昆虫图像自动采集装置,为昆虫的自动识别和病虫害防治提供一种有效的手段。

1 总体方案

采用图像分析方法实现田间虫口密度的预测, 需要组建基于机器视觉的野外昆虫图像自动采集装置,获取处于自然状态下的昆虫图像。设计的野外 昆虫图像自动采集装置由计算机、采集工作台及其 横向进给系统、图像采集系统和控制系统等组成,整 体结构示意图如图1所示。

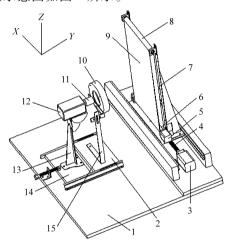


图 1 装置整体结构示意图

Fig. 1 Diagram of equipment

 1. 底座
 2. 光源工作台
 3. 采集工作台电动机
 4. 丝杠
 5. 幕布电动机

 6. 主动辊
 7. 机架
 8. 从动辊
 9. 幕布
 10. 拍摄光源

 11. 显微变焦距镜头
 12. 摄像机
 13. 摄像机支架
 14. 摄像机工作台

根据稻飞虱趋光性并依照植保专家人工捕捉昆虫的方法^[16],选用 160 W 自镇流荧光高压汞灯为引诱光源(图中未标出),诱集的昆虫爬附于白色采集工作台幕布上;控制系统控制横向进给系统和幕布驱动装置,实现采集工作台的 X 向运动和白色采集工作台幕布的 Z 向运动;为了采集到幕布上不同时间段被摄的昆虫数量,每隔 30 min 实时扫描拍摄多幅图像;利用摄像机和图像采集卡拍摄爬附有昆虫的采集工作台幕布,计算机获取昆虫图像;通过计算机与控制系统相连,实现图像采集装置运动和自动拍摄同时进行。

2 硬件设计

系统间参数的协调匹配决定图像采集的质量, 因此,设计野外昆虫图像自动采集装置的主要任务 是调试各个系统的参数,使得各个系统能够协调 工作。

2.1 横向进给系统

横向进给系统由采集工作台电动机、丝杠、驱动器、微控制器组成。该系统主要实现采集工作台的横向(X向)运动。工作时,微控制器控制电动机正、反转,电动机与丝杠直连,将旋转运动转换为直线运动,丝杠带动采集工作台,实现采集工作台沿X向横移,电动机转速 n=30 r/min。采集工作台的步进电动机型号为 56BYG250C-SASSBL-041,驱动器采用 SH-20403。由于采集工作台负载较小,精度要求不高,故横向进给系统的工作过程采用开环控制。

2.2 采集工作台

采集工作台由幕布驱动装置、昆虫采集幕布(250 mm×500 mm)和机架组成。作用是使被诱集昆虫爬附在白色采集幕布上,以便于昆虫图像的拍摄和获取。根据实验,采集幕布使用聚对苯二甲酸乙二酯(的确良)白布,一方面可以采集到自然状态下稻飞虱的样本图像;另一方面,图像背景颜色单一,方便后续图像处理。幕布驱动装置的主要部件是一台 PX245-11A(OPIENTAL MOTOR CO. LTD)幕布驱动电动机,驱动器为 KA-022W8。幕布电动机与主动辊直连,工作时,幕布电动机带动主动辊旋转,主动辊和从动辊上覆盖摩擦系数较大的衬套,主动辊通过与幕布的摩擦带动从动辊旋转,从而实现采集工作台幕布的 Z 向运动。

2.3 图像采集系统

图像采集系统由摄像机、安装于摄像机上的显微变焦距镜头、拍摄光源、摄像机支架、光源支架、摄像机工作台和光源工作台组成。摄像机安装在支架上,其上下位置及与采集幕布之间的距离均可调。拍摄光源置于白色采集幕布与摄像机之间,其上下位置及与摄像机之间的距离亦可单独调整。CCD摄像机为WC-CP470/CH彩色数字摄像机,选用Computar的MLM3X-MP显微变焦距镜头,用于显微摄像(稻飞虱大小为3~5 mm)。野外拍摄光源采用OPT-DP1024-4HT环形冷光源。调节镜头与幕布的距离(物距)、焦距、放大倍数等参数,直到图像清晰时,测得的物距为220 mm,放大倍数为0.3X,在该参数下,图像采集区域约为50 mm×50 mm。

2.4 控制系统

图像采集装置控制系统由计算机、微控制器、驱动器、图像采集卡组成。微控制器通过驱动器控制采集工作台 X 向运动和白色采集幕布 Z 向运动,计算机既用来控制摄像机和图像采集卡获取图像,又通过微控制器实现图像采集装置运动和图像自动拍摄的协调控制。

2.4.1 微控制器

图像采集装置的微控制器主要用来控制采集工作台的 *X* 向运动及采集幕布 *Z* 向运动,其系统图见图 2。P0.0 控制采集工作台运动速度,P0.1 控制采集工作台

运动方向,P2.1为使能端,高电平有效;P0.2控制采集幕布运动速度,P0.3控制采集幕布运动方向,P2.0接使能端,高电平有效;P3.2、P3.3、P3.4和P3.5分别为开始、停止、X向和Z向运行按键。

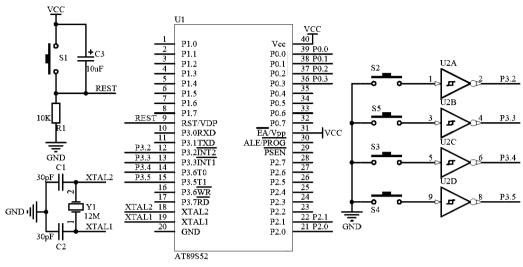


图 2 微控制器系统

Fig. 2 Micro-controller system

2.4.2 通信

计算机和微控制器通过异步串行通信方式进行数据的发送和接收。由于计算机采用RS-232C标准信号,而 AT89C52 微控制器采用 TTL 电平信号,所以在进行串行通信时,利用微控制器 AT89C52 中的串行口 RXD(P3.0)和 TXD(P3.1),通过具有双向转换功能的 MAX232 芯片进行电平和逻辑关系的转换,实现微控制器与计算机连接。

在计算机与微控制器双方程序设计过程中,通 信协议有如下约定:

0xA1:微控制器读取 PO 端口数据,并将读取数据返回计算机。

0xA2:微控制器从计算机接收一段控制数据。

0xA3:微控制器操作成功信息。

0xF8:计算机启动摄像机拍摄信号。

在系统工作过程中,微控制器接收到计算机数据信息后,便查找协议,完成相应的操作。当微控制器接收到 0xA1 时,读取 P0 端口数据,并将读取数据返回计算机;当微控制器接收到 0xA2 时,微控制器等待从计算机接收一段控制数据;当计算机接收到 0xA3 时,表明微控制器操作已经成功;微控制器发送到计算机的数据经检测为 0xF8 时,计算机启动摄像机拍摄。

以 VC + + 6.0 为工具,采用 VC + +提供的串行通信控件 MSComm 进行微控制器与计算机通信。计算机采用查询方式发送和接收数据,波特率为9600 bit/s,数据为8位,1位内奇偶校验位改变的可编程位,1个停止位;微控制器中的定时器/计数

器1工作方式2,作为波特率发生器,同计算机一样,波特率取9600 bit/s,串行口工作方式1,8位通用异步接收器/发送器。选用中国大恒(集团)有限公司的型号为DH-CG410的视频图像采集卡。

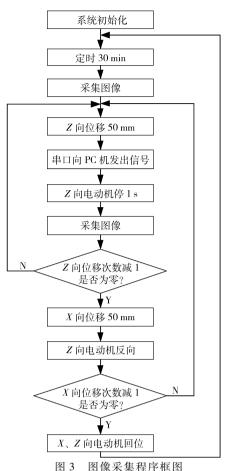
3 图像采集过程与结果

3.1 图像采集过程

首先系统上电,利用键盘手动调整采集工作台到达初始拍摄区域,幕布 Z 向位移 50 mm,向计算机发出信号, Z 向电动机停止 1 s 以拍摄图像(避免拖尾现象造成图像模糊,露尾甲等运动速度较快昆虫也可能存在图像模糊的现象),如此连续工作 9 次。然后采集工作台 X 向位移 50 mm 后停止,执行 Z 向工作,重复 4 次后采集工作台返回初始位置。最后摄像机将图像信息通过电缆输入到图像采集卡的图像输入端,计算机运行图像捕捉程序,并按要求将图像保存到指定文件夹。这样往返拍摄,便可将幕布区域全部扫描完毕。为了统计不同时间段昆虫被摄的数量,每隔 30 min 重复 1 次操作。昆虫图像自动采集程序如图 3 所示。

3.2 结果分析

根据植保专家的经验,区分稻飞虱较稳定的特征是其背部的颜色和纹理。图 4a 是在南京农业大学植保学院实验中心采用传统方式,通过 Nikon SMZ1500 体式显微镜(放大倍数为 30)采集人工饲养稻飞虱的图像,由于毒死的稻飞虱摆放形态不同,获取其背部颜色和纹理图像时存在差异。另外,稻



因3 因冰水来在八座因

Fig. 3 Flow chart of image acquisition

飞虱在采集过程中的毒性作用,其背部颜色和纹理图像还可能发生变化,造成提取昆虫特征参数的不稳定,影响识别率。为了检验该装置的采集效果,2009年8月采用该装置在南京农业大学江浦农场水稻田中进行昆虫图像的自动采集试验,图4b、4c给出2幅昆虫图像例图。与采用毒死后拍摄的稻飞虱图像不同,通过本装置采集得到的稻飞虱图像完整、清晰,稻飞虱形态基本一致,都处于自然状态,真

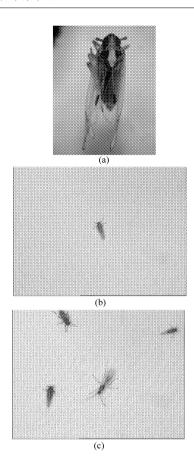


图 4 采集的昆虫图像

Fig. 4 Captured insects images

实地反映了稻飞虱的形态特征,为后续的稻飞虱自动识别提供了良好的基础。

3 结束语

利用昆虫趋光性设计了野外环境昆虫图像自动 采集装置,完成了田间昆虫的图像采集工作,获取处 于自然状态下昆虫图像,避免标本图像变形以及不 完整的问题。试验结果表明所研制的装置能够采集 到清晰的昆虫图像,为后续的工作创造了条件。

参考文献

- 1 章烈辉, 刘占山, 肖启明, 等. 我国水稻病虫害综合防治技术研究现状及发展建议[J]. 中国稻米, 2009(1): 6~9.
- 2 张法全. 基于机器视觉和小波分析的农田害虫识别系统[D]. 郑州:郑州大学,2003.
- 3 胡玉霞,张红涛. 基于模拟退火算法-支持向量机的储粮害虫识别分类[J]. 农业机械学报,2008,39(9):108~111. Hu Yuxia, Zhang Hongtao. Recognition of the stored-grain pests based on simulated annealing algorithm and support vector machine[J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2008, 39(9): 108~111. (in Chinese)
- 4 Habib G, Nadipuram R P, John J E, et al. A neuro-fuzzy approach for insect classification [C] // World Automation Congress, Third International Symposium on Soft Computing for Industry, Maui, Hawaii, 2000.
- 5 于新文,沈佐锐. 几种图像分割算法在棉铃虫图像处理中的应用[J]. 中国农业大学学报,2001,6(5):69~75. Yu Xinwen, Shen Zuorui. Application of sereral seqmentation algorithms to the ligital image of helicoverpa armigera[J]. Journal of China Agricultural University, 2001, 6(5):69~75. (in Chinese)
- 6 赵汗青,沈佐锐,于新文. 数学形态特征应用于昆虫自动鉴别的研究[J]. 中国农业大学学报,2002,7(3):38~42. Zhao Hanqing, Shen Zuorui, Yu Xinwen. On computer-aided insect identification through math-morphology features [J]. Journal of Chinese Agricultural University, 2002,7(3):38~42. (in Chinese) (下转第173页)

- 5 Wu Haiwei, Yu Haiye, Yang Haoyu, et al. Communication protocols realization of the prediction and evaluation light environment embedded systems [C] // 2010 International Conference on Machine Vision and Human-Machine Interface, 2010: 109 ~ 112.
- 6 Zhang X Z, Zhang Y G, Zhou Y H. Measuring and modeling photosynthetically active radiation in Tibet Plateau during April-October [J]. Agricultural and Forest Meteorology, 2000, 102(2):207 ~ 212.
- 7 马金玉,刘晶淼,李世奎,等. 基于试验观测的光合有效辐射特征分析[J]. 自然资源学报,2007,22(5):673~682.
 Ma Jinyu, Liu Jingmiao, Li Shikui, et al. Photosynthetic active radiation characteristic analysis based on test observation[J].
 Journal of Natural Resources, 2007, 22(5):673~682. (in Chinese)
- 6 白建辉,陈洪滨,王勇,等. 香河地区光和有效辐射的测量和计算[J]. 气象与环境学报,2009,25(1):6~14. Bai Jianhui, Chen Hongbin, Wang Yong, et al. Measurement and calculation of photosynthetically active radiation in Xianghe[J]. Journal of Meteorology and Environment, 2009, 25(1):6~14. (in Chinese)
- 9 Dumais S, Plantt J, Heckerman D, et al. Inductive learning algorithms and representations for text categorization [C] // Proceedings of the 7th International Conference on Information and Knowledge Management, 1998:148 ~ 152.
- 10 Leopolde, Kindermann J. Text categorization with support vector machines: how to represent texts in input space [J]. Machine Learning, 2002, 46(1):423 ~ 444.
- 11 于海业,张蕾. 人参生长光环境研究进展[J]. 生态环境,2006,15(5):1101~1105.
 Yu Haiye, Zhang Lei. Research progress in light environment of panax ginseng growth[J]. Ecology and Environment,2006, 15(5):1101~1105. (in Chinese)
- 12 郑健,蔡焕杰,王健,等. 日光温室内光合有效辐射基本特征分析[J]. 农业机械学报,2009,40(12):164~168,176. Zheng Jian, Cai Huanjie, Wang Jian, et al. Features of photosynthetic active radiation (PAR) in greenhouse [J]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2009,40(12):164~168,176. (in Chinese)

(上接第187页)

- Adsvakulchai S, Baimai V, Prachyabrued W, et al. Morphometric study using wing image analysis for identification of the bactrocera dorsalis complex (Diptera: Tephritidae) [J]. The World Wide Web Journal of Biology, 1998,3:1 ~ 6.
- 8 White R J, Winokur L. Quantitative description discrimination of butterfly wing patterns using moment invariant analysis [J]. Bulletin of Entomological Research, 2003, 93(4):361 ~374.
- 9 Zayas I Y, Flinn P W. Detection of insects in bulk wheat samples with machine vision [J]. Transaction of the ASAE, 1998, 41(3):883~888.
- Ridway C, Davies E R, Chambers J. Imaging for the high-speed detection of pest insects and contaminants in cereal grain in transit [C]. ASAE Meeting Paper 01 3056, 2001.
- Weeks P J D, O'Neill M A, Gaston K J, et al. Automating insect identification: exploring the limitations of a prototype system [J]. Journal of Applied Entomology, 1999, 123:1 ~ 8.
- 12 Pajak M. Identification of british bombus and megabombus using DAISY[D]. Oxford: Oxford University, 2000.
- Watson A T, O'Neill M A, Kitching I J. A qualitative study investigating automated identification of living macrolepidoptera using the digital automated identification system (DAISY)[J]. Systematic Biology, 2003, 1(3):287 ~ 300.
- 14 杨宏伟,张云. 计算机视觉技术在昆虫识别中的应用进展[J]. 生物信息学,2005,3(3):133~136.
 Yang Hongwei, Zhang Yun. Application and prospect of computer rision technique in identifying insect[J]. China Journal of Bioninformatioc, 2005,3(3):133~136. (in Chinese)
- 15 徐鹏,陈乃中,杨定. 自动识别技术在昆虫分类鉴别中的应用[J]. 昆虫知识,2010,47(2);256~262.

 Xu Peng, Chen Naizhong, Yang Ding. Automatic identification of insects[J]. Chinese Bulletion of Entomology, 2010, 47(2):256~262. (in Chinese)
- 16 高兴荣,张培毅. 夜间收集趋光性昆虫的方法[J]. 昆虫知识,2010,47(1):210~212.
 Gao Xingrong, Zhang Peiyi. The method of collecting phototoxic insects at night[J]. Chinese Bulletion of Entomology, 2010,47(1):210~212. (in Chinese)