doi:10.6041/j.issn.1000-1298.2019.09.027

基于细化法的土壤孔隙骨架提取算法研究

韩巧玲^{1,2} 赵 玥^{1,2} 赵燕东^{1,2} 潘贤君^{1,3} 彭 涌^{1,3} 郑一力^{1,2}

(1.北京林业大学工学院,北京 100083; 2.城乡生态环境北京实验室,北京 100083;3.林业装备与自动化国家林业局重点实验室,北京 100083)

摘要:为可视化土壤孔隙的空间分布和拓扑结构,进一步理解土壤功能和生态过程,以自定义的规则结构和土壤孔隙结构为应用对象,进行了土壤孔隙骨架提取算法的研究,并验证细化法和距离变换法2种算法构建骨架模型的性能。试验结果表明,2种算法的骨架模型构建效果均不受模型类型的影响,其中,距离变换法构建的骨架模型存在体素点缺失和偏移的现象,而细化法提取的孔隙骨架模型结构完整,其平均骨架偏移距离(0.10 mm)比距离变换法(0.15 mm)减少了 50%,具有良好的拓扑不变性。通过对细化性、连通性和中心性3个指标的综合分析,细化法具有优越的描述土壤孔隙形状及拓扑特征的能力,可为土壤物理结构及水文特性的研究奠定技术基础,为从孔隙尺度理解土壤功能奠定理论基础。

关键词:土壤孔隙;骨架模型;细化法;距离变换法 中图分类号: S152 文献标识码: A 文章编号: 1000-1298(2019)09-0229-06

Skeleton Extracting Algorithm for Soil Pore Based on Thinning Method

HAN Qiaoling^{1,2} ZHAO Yue^{1,2} ZHAO Yandong^{1,2} PAN Xianjun^{1,3} PENG Yong^{1,3} ZHENG Yili^{1,2} (1. School of Technology, Beijing Forestry University, Beijing 100083, China

Beijing Laboratory of Urban and Rural Ecological Environment, Beijing Municipal Education Commission, Beijing 100083, China
 Key Laboratory of State Forestry Administration for Forestry Equipment and Automation, Beijing 100083, China)

Abstract: The visualization of the spatial distribution and topological structure of soil pores plays an important role in understanding soil ecological processes. Thus the research on the soil pore skeleton extraction algorithm was carried out. Based on the custom rule structure and the soil pore structure, the performance of the thinning method and distance transformation method to construct the pore skeleton model were evaluated. The experimental results showed that the skeletal model construction effects of the two algorithms were not affected by the model type. Among them, the skeleton model constructed by the distance transformation method had perfect centrality, connectivity and topological invariance, whose average skeleton offset distance (0.10 mm) was 50% lower than that of the distance transform method (0.15 mm). Through the comprehensive analysis of three indicators of refinement, connectivity and centrality, the thinning method had superior ability to describe the shape and topological characteristics of soil pores. The research laid a technical foundation for the study of soil physical structure and hydrological characteristics, and a theoretical foundation for understanding soil function from pore scale.

Key words: soil pore; skeleton model; thinning method; distance transformation method

0 引言

土壤孔隙结构是土壤固相颗粒、土壤有机物、微

生物等各相物质在空间排列后形成的空隙^[1-3]。其 几何形状、空间分布、连通性能等三维特征决定了养 分运移能力、透气性等土壤功能,对于土壤生态过程

作者简介: 韩巧玲(1990—),女,博士生,主要从事生态信息智能检测、图像处理与模式识别研究,E-mail: hanqiaoling0@163.com 通信作者: 郑一力(1981—),男,副教授,博士生导师,主要从事生态信息智能检测研究,E-mail: zhengyili@ bjfu.edu.cn

收稿日期:2019-07-01 修回日期:2019-07-25

基金项目:中央高校基本科研业务费专项资金项目(2019ZY12)、国家重点研发计划项目(2017YFD0600901)、北京市共建项目专项和天津 市科委互联网跨界融合重大专项(16ZXHLNC00060)

具有重要影响。因此,对孔隙三维特征的描述和量 化分析是研究土壤功能多样性的一个重要方向。

近年来,计算机断层扫描技术(Computer tomography, CT)在土壤领域的成功应用,能够实现 土壤孔隙三维结构的可视化^[4-5]。由于土壤组成成 分的复杂性,使得孔隙结构具有多种几何形状和多 尺度特征:①孔隙呈不规则的几何形状,并向多个方 向发育延伸。②具有不同数量级的几何尺寸。③多 尺度特征的孔隙相互交错。复杂的拓扑结构,使得 土壤孔隙的研究难度大。为了探索复杂孔隙结构的 体积、曲折度、连通性等特征,需要结合重构技术对 其空间结构和拓扑特性进行分析,在这一过程中,孔 隙骨架模型的构建方法至关重要。

现有的骨架化方法中,应用较多的主要有广义 势场法、Vonoroi 图法、Reeb 图法、距离变换法和细 化法。广义势场法的构建精度较高,但算法复杂度 高,运行时间长,不利于实际应用^[6];Voronoi 图和 Reeb 图是基于几何分析获取的骨架模型,适用于结 构相对简单的几何图形^[7-9]。应用范围最广泛的距 离变换法和细化法易操作,精度高,适用于不规则的 土壤孔隙,有利于保持孔隙骨架模型的中心性和连 通性^[10-11]。

本文将采用距离变换法和细化法构建土壤孔隙 骨架模型,并结合土壤孔隙结构的特性增加细化法 的限制条件。试验分别以自定义规则结构和土壤孔 隙结构为应用对象,在连通性、细化性和中心性3个 层面比较2种算法的构建效果,并通过对中心性的 量化分析,证明细化法对土壤孔隙骨架模型构建的 优越性,为从孔隙尺度理解土壤功能提供一种较为 先进的技术手段。

1 土壤样本采集与图像预处理

1.1 土壤样本的采集

研究所用土壤样本采自黑龙江省克山农场 (125°8′~125°37′E,48°12′~48°23′N),该地区属于 典型黑土区,年平均气温 1.3℃左右,年降水量约 502.5 mm,其土壤类型以黏化湿润均腐土为主^[12]。 于 2017年10月初,采用自制的内径和高度分别为 10 cm 的圆柱形有机玻璃管于土壤深度为0~40 cm 的侵蚀沟壁进行原状土取样。通过机械分层法,每 10 cm 取一次土样,每层重复取样3次,共得到12 个 土壤样本,以供后续 CT 扫描用。

1.2 土壤 CT 图像的获取

所用的土壤 CT 图像由黑龙江省中医药大学的 Philips Brilliance 128 排 64 层螺旋 CT 机扫描土壤样 本获得。在土壤样本扫描前,为了保证土壤成像的 精度,采用标准水膜对 CT 机进行校正。扫描过程的参数选择为:电压 120 kV,电流 196 mA,扫描层厚 0.625 mm,窗宽和窗位分别为 2 000 和 800^[13]。经 过螺旋扫描,每个土壤样本得到 236 幅土壤 CT 图 像。

1.3 土壤 CT 图像的预处理

由于医疗 CT 机扫描土壤样本后得到的是包含 256 个灰度级的 DICOM 格式图像,不便于进行后续 的图像处理操作,因此,为保证土壤 CT 图像的可操 作性,将原始土壤 CT 图像存储为 BMP 格式。图 1a 所示为原始土壤 CT 图像,圆圈内为有效的土壤图 像,为了减少算法占用内存和提高图像处理的执行 效率,第1步需要对原始土壤 CT 图像进行剪裁处 理。另外,考虑到土壤圆柱与 PVC 玻璃管边界处会 存在一定晃动,可能会导致土壤边界存在一定畸变 的情况,因此,本试验采用最大内切正方形的方法, 将土壤 CT 图像剪裁成尺寸为 289 像素 × 289 像素 的图像,如图 1b 所示。

第2步,基于剪裁后的土壤 CT 图像进行孔隙 结构辨识。而由于 CT 扫描仪受电路板等硬件的限 制和扫描层厚等参数的约束,会导致土壤 CT 图像 受到噪声的污染。因此,选用自适应中值滤波算法 去除图像噪声的干扰,增强孔隙结构信息^[14-15]。基 于图 1c 所示的滤波图像,本文采用自适应模糊 C 均 值算法完成孔隙结构的二值化^[16],结果如图 1d 所 示,黑色结构为土壤孔隙。

基于孔隙二值化图像进行三维重构,是构建孔 隙骨架模型的最后一个预处理环节。为了保证三维 模型的真实性和消除土壤样本由于移动、碰撞造成 的畸变影响,本文选取土壤样本中间部位的 216 幅 图像,采用光线投影法完成孔隙三维模型的重 构^[17]。如图 1e 所示,重构后模型的尺寸为 289 像 素 × 289 像素 × 216 幅,可为后续土壤孔隙骨架模型 的构建提供精准的数据基础。

2 研究方法

2.1 距离变换法

距离变换法是一种基于局部区域进行的赋值变换,其主要思想是计算并标记空间目标体素点到模型边界体素点的距离,并依据此距离完成骨架模型的构建^[18]。对于三维离散图像,体素点(*k*,*j*,*i*)的距离变换值 *D*,的表达式为

$$D_{v} = \min_{(x,y,z)} \left(d\left((k,j,i), (x,y,z) \right) | (x,y,z) \in B \right)$$

$$(1)$$

$$d(v_{1},v_{2}) = ||v_{1} - v_{2}|| = \sqrt{(k-x)^{2} + (j-y)^{2} + (i-z)^{2}}$$

(2)



Fig. 1 Soil CT images

式中 *d*——体素点(*k*,*j*,*i*)到体素点(*x*,*y*,*z*)的欧 氏距离

B——所有边界体素点的集合

*v*₁、*v*₂——体素点

距离变换法主要包括 3 个步骤:①采用式(1) 和式(2) 计算孔 隙模型中所有体素点的距离变换 值,组成距离变换矩阵。②选取距离变换矩阵中数 值最大的体素点作为骨架模型的种子点,由式(1)、 (2)可知,三维目标的中心体素点具有最大的距离 变换值。③以种子点为起点,确定其 26 邻域内距离 变换具有局部极大值的体素点,该体素点即为下一 个骨架点。重复步骤③,直至符合条件的体素点不 再发生变化,连接所有体素点,则为孔隙骨架模型。

2.2 细化法

细化法的基本思想是通过逐步均匀地剥蚀模型 中边界体素点,以获得连通性不变的骨架模型^[19]。 该方法运算过程由2部分组成:①细化条件的建立, 这是构建骨架模型的核心问题和必备条件。②伪分 支和毛刺的处理,这是保证孔隙骨架模型连通性、中 心性和细化性的重要因素。

2.2.1 细化条件的建立

本文基于 ROCKETT^[20]提出的单像素宽度细化 算法,建立孔隙结构 26 邻域内的邻接矩阵,通过判 断邻域内的中心体素点是否会影响骨架结构的连通 性,来决定是否从现有骨架模型中删除该体素点,并 通过不断迭代判断实现对骨架的剥蚀。在这一过程 中,细化条件的建立需要保证骨架模型的连通性、细 化性和中心性,考虑到土壤孔隙的特性,本文细化法 共包含两个条件:

(1)为了保证骨架模型的连通性,所有删除的 目标点都应保证在其26邻域内至少有2个相同的 体素点。按照该条件进行模型遍历,直到生成的骨 架模型中目标体素点的数目不再改变。

(2)由于孔隙结构细小不均匀的特性,图像噪 声会引起骨架模型具有冗余的枝节,因此,在细化法 中增加了一个基于阈值的限制条件。骨架阈值长度 T设置为5个体素点。遍历所有骨架结构,将长度 小于该阈值的骨架删除,以保证模型的细化性。

2.2.2 伪分支和毛刺的处理

骨架化过程中,细化法仅考虑了模型的局部连 通性,易导致初始骨架模型存在冗余的分支、毛刺以 及缺口的现象。因此,为了保证孔隙骨架模型的连 通性和细化性,需要对骨架模型进行去毛刺处理。

去伪分支和毛刺处理主要包括毛刺的删除和狭 窄缺口的填补,其实现过程主要包括3个步骤:①依 据某一准则判断出组成孔隙骨架中轴线的体素点。 ②以这些体素点组成的中心路径为标准,删除路径 之外的冗余体素点,以去除骨架上的毛刺。③通过 形态学操作,填补骨架路径的狭窄缺口,从而保证孔 隙骨架模型的拓扑不变性。

在这一修正过程中,中心路径的确定对于骨架 模型去毛刺处理的精度具有重大影响。本文通过 3个步骤建立中心路径:①在连通域的两端分别指 定一个起始点和一个终止点。②由起始点进行路径 漫游,判断在26连通域内能达到终点的所有路径。 ③所有路径中的最短路径即为中心路径。以此为标 准,可以快速精确地完成骨架模型的去毛刺处理。

3 实例应用与验证

为测试距离变换法和细化法在土壤孔隙骨架模型构建的可行性和精确性,选用2组自定义的规则结构、1组基于3D打印技术和CT扫描技术获得的规则圆柱体模型和12组基于二维土壤CT图像生成的孔隙模型为研究对象。通过对规则结构骨架模型和土壤孔隙骨架模型构建结果的比较,从细化性、中心性和连通性3个层面分析2种算法的骨架化性

能。

为消除运行环境和计算机硬件对 2 种算法性能的影响,保证 2 种算法的可比性,所有试验均在同一台计算机上采用 Matlab R2018a 实现,计算机处理器为 4.00 GHz Intel Core i7 4790,内存 16 GB,操作系统为 Windows 7。

3.1 规则结构的骨架模型

为详细比较2种算法对规则结构骨架模型的构 建效果,选取了规则曲线、规则圆环和规则圆柱体进 行骨架模型的构建。如图2所示,灰色区域为原始 结构,红色曲线为提取的骨架模型。

由图 2a、2b 可知,距离变换法针对规则曲线和 规则圆环构建的骨架模型具有明显的断裂,连通性 较差;而且通过与原始结构的对比发现,其构建的骨 架模型长度偏短,主要体现在骨架模型的两端(蓝 色方框所示)。相较于距离变换法,细化法提取出 的骨架结构没有出现明显的断裂,而且在首端和尾 端也没有出现骨架缺失的情况,具有较好的连通性。



Fig. 2 Skeleton model extraction of regular structure

由图 2c、2f 蓝色方框可知,对于规则圆柱体模型,两种算法构建的骨架结构两端均没有出现明显的缺失现象。但是,在圆柱体直径较小时,距离变换法构建的孔隙骨架存在多处断裂的情况,而细化法构建的骨架模型则在很大程度上改善了这一问题。综上所述,细化法构建的骨架模型与真实情况更为一致。

3.2 土壤孔隙骨架模型

图 3 为 2 种算法针对土壤孔隙骨架模型的构建 结果。为详细比较 2 种算法对土壤孔隙骨架模型的 构建细节,随机选取了原状土壤样本中的两个大孔 隙结构进行比较分析。图 3a、3b、3d、3e 所示为两个 大孔隙 A、B 骨架模型的放大图。

由图 3a、3b、3d、3e 可以看出,距离变换法和细 化法都能得到较为清晰的土壤孔隙骨架模型,并分 列于相应原孔隙的中心。但是距离变换法出现断裂 的情况,破坏了骨架的连通性,基于该孔隙骨架模型 不利于对孔隙特征的量化分析。这一原因主要是因 为距离变换法在局部区域可能没有绝对极大值,从 而难以准确判定骨架体素点的位置,导致体素点偏 离中心。相比较而言,细化法能够定义骨架模型的 简单点并进行循环判断,保证骨架模型具有较好的



Fig. 3 Skeleton model extraction of soil pore structure

连通性;并通过去伪分支和毛刺的处理避免了体素 点重复和骨架存在狭窄缺口的情况,保证了骨架的 体素点处于孔隙的中心位置。

如图 3c、3f 所示,在真实土壤孔隙骨架模型中, 单个体素点之间存在空隙,这是由于图像尺度增大 导致的视觉效果。由图 3c、3f 的放大图可知,距离 变换法仍存在大量骨架结构缺失,对于部分体素点 也出现了偏移中心位置的现象;而且局部区域也出 现了多个体素点重叠的情况。通过对整个骨架模型 的分析,发现距离变换法的细化性和连通性较差。 反之,细化法的骨架结构完整,具有单体素点的特 征,也处于土壤孔隙的中心位置,具有良好的连通 性、细化性和中心性。

3.3 骨架模型中心性评价

为了更精确评价2种骨架化算法的性能,本文 采用中心性作为定量评价标准。由于该指标均需要 基于标准骨架结构进行分析,而土壤孔隙的真实骨 架模型难以确定,因此,试验选用 CT 扫描的规则圆 柱体模型进行量化试验的测试对象。

中心性表示实际的骨架结构 *S*(*i*)与构建的骨架模型 *S*'(*i*)之间的偏差程度。根据欧几里德理论,中心性 *C_a*的计算公式为

$$C_{d} = \frac{1}{K} \sum_{i=1}^{K} \| S(i) - S'(i) \|$$
(3)

式中 K——骨架的数量

i——骨架结构的序号

由式(3)可知,中心性表示构建的骨架模型偏 离原始结构中心位置的距离,其值越小,构建的骨架 模型与真实的骨架模型越接近,则说明算法的中心 性越好。图4为2种骨架模型构建算法的中心性评价结果。



由图 4 可以看出,两种算法的骨架偏移距离和圆柱体的孔径没有明显的关系。不论圆柱体的孔径 多大,细化法的骨架偏移距离一直小于距离变换法。 细化法平均骨架偏移距离为 0.10 mm,距离变换法 则为 0.15 mm。骨架偏移距离越接近 0,表示中心性 越好,因此,细化法的平均中心性优于距离变换法。 此外,细化法的方差为 0.05 mm,仅为距离变换法 (0.12 mm)的 2/5 倍,由此可知,细化法针对不同直径 的孔隙结构具有更为稳定的性能和更强的鲁棒性。

结合规则几何结构和土壤孔隙结构的试验结果 可知,细化法构建的骨架模型具有良好的细化性、连 通性和中心性,能够更好地保留土壤孔隙结构的拓 扑特性,可为土壤孔隙结构的空间分布研究提供一 种先进的技术手段。

4 结论

(1)针对自定义规则结构和土壤孔隙结构的骨

架模型构建试验可得,距离变换法和细化法的骨架 模型构建效果均不受模型类型的影响。其中,距离 变换法构建的骨架模型中存在部分体素点缺失和偏 移的现象,使得骨架的实际长度小于真实情况。而 细化法构建的骨架结构则避免了这一问题,骨架模 型具有良好的连通性和细化性。

(2) 通过对 2 种算法中心性的量化分析可得,

细化法的平均骨架偏移距离为 0.10 mm,比距离变换法(0.15 mm)减少了 50%,说明细化法具有更强的鲁棒性,更加适用于不同孔径的土壤孔隙结构。

(3)通过对骨架模型连通性、细化性和中心性 3个指标的定性和定量分析发现,细化法具有优越的描述土壤孔隙形状及拓扑特征的能力,可进一步应用于土壤物理结构及水文特性的探索研究。

参考文献

- HILL R L, HORTON R, CRUSE R M. Tillage effects on soil water retention and pore size distribution of two mollisols [J]. Soil Science Society of America Journal, 1985, 49(5): 1264 - 1270.
- [2] FALCONER R E, HOUSTON A N, OTTEN W, et al. Emergent behavior of soil fungal dynamics: influence of soil architecture and water distribution [J]. Soil Science, 2012, 177(2): 111-119.
- [3] YU X, FU Y, LU S. Characterization of the pore structure and cementing substances of soil aggregates by a combination of synchrotron radiation X-ray micro-computed tomography and scanning electron microscopy [J]. European Journal of Soil Science, 2017, 68(1): 66-79.
- [4] HAN Q L, ZHOU X B, LIU L, et al. Three-dimensional visualization of soil pore structure using computed tomography [J]. Journal of Forestry Research, 2019, 30(3):1053 - 1061.
- [5] PETROVIC A M, SIEBERT J E, RIEKE P E. Soil bulk density analysis in three dimensions by computed tomographic scanning
 [J]. Soil Science Society of America Journal, 1982, 46(3): 445 450.
- [6] CHUANG J H, TSAI C H, KO M C. Skeletonization of three-dimensional object using generalized potential field [J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 2000, 22(11): 1241-1251.
- [7] SUÁREZ A F, HUBERT E. Scaffolding skeletons using spherical Voronoi diagrams [J]. Electronic Notes in Discrete Mathematics, 2017, 62: 45 - 50.
- [8] LIU Y J. Semi-continuity of skeletons in two-manifold and discrete voronoi approximation [J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 2015, 37(9): 1938-1944.
- [9] EL-GAALY T, FROYEN V, ELGAMMAL A, et al. A bayesian approach to perceptual 3D object-part decomposition using skeleton-based representations [C] // Twenty-Ninth AAAI Conference on Artificial Intelligence, 2015.
- [10] ZHOU Y, KAUFMAN A, TOGA A W. Three-dimensional skeleton and centerline generation based on an approximate minimum distance field[J]. Visual Computer, 1998, 14(7):303-314.
- [11] LAM L, LEE S W. Thinning methodologies—a comprehensive survey [J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 1992, 14(9): 869-895.
- [12] 王恩姮,卢倩倩,陈祥伟. 模拟冻融循环对黑土剖面大孔隙特征的影响[J]. 土壤学报,2014,51(3):490-496.
 WANG Enheng, LU Qianqian, CHEN Xiangwei. Characterization of macro-pores in mollisol profile subjected to simulated freezing-thawing alternation [J]. Journal of Soil Science, 2014, 51(3):490-496. (in Chinese)
- [13] 赵玥,韩巧玲,赵燕东. 基于 CT 扫描技术的土壤孔隙定量表达优化[J/OL]. 农业机械学报, 2017, 48(10): 252 259.
 ZHAO Yue, HAN Qiaoling, ZHAO Yandong. Optimization of soil pore quantitative expression based on computed tomography scanning technology[J/OL]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2017, 48(10): 252 259.
 http://www.j-csam.org/jcsam/ch/reader/view_abstract.aspx? flag = 1&file_no = 20171031&journal_id = jcsam. DOI:10.
 6041/j.issn.1000-1298.2017.10.031. (in Chinese)
- [14] ZELELEW H M, ALMUNTASHRI A, AGAIAN S, et al. An improved image processing technique for asphalt concrete X-ray CT images[J]. Road Materials and Pavement Design, 2013, 14(2): 341-359.
- [15] KRINIDIS S, CHATZIS V. A robust fuzzy local information C-means clustering algorithm [J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2010, 19(5): 1328-1337.
- [16] ZHAO Y, HAN Q L, ZHAO Y D. Soil pore identification with the adaptive fuzzy C-means method based on computed tomography images[J]. Journal of Forestry Research, 2019, 30(3): 1043 - 1052.
- [17] 赵玥,刘雷,韩巧玲,等. 基于 CT 图像的土壤孔隙结构重构[J/OL]. 农业机械学报,2018,49(增刊):401-406. ZHAO Yue, LIU Lei, HAN Qiaoling, et al. Reconstruction of soil pore structure based on CT images[J/OL]. Transactions of the Chinese Society for Agricultural Machinery, 2018, 49(Supp.):401-406. http://www.j-csam.org/jcsam/ch/reader/ view_abstract. aspx? flag = 1&file_no = 2018s054&journal_id = jcsam. DOI:10.6041/j.issn.1000-1298.2018.S0.054.(in Chinese)
- [18] NIBLACK C W, GIBBONS P B, CAPSON D W. Generating skeletons and centerlines from the distance transform [J]. CVGIP: Graphical Models and Image Processing, 1992, 54(5): 420-437.
- [19] LEE T C, KASHYAP R L, CHU C N. Building skeleton models via 3-D medial surface axis thinning algorithms [J]. CVGIP: Graphical Models and Image Processing, 1994, 56(6): 462 - 478.
- [20] ROCKETT P I. An improved rotation-invariant thinning algorithm [J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 2005, 27(10): 1671-1674.